

Инструкция по управлению частотником huanyang из под mach3 через порт rs485.  
Данная инструкция и плагин подходит **только** для частотников хуанянг  
и **только** для программы Mach3!



!!! Первоисточник, плагин и инструкция на английском находится здесь -

<http://www.machsupport.com/forum/index.php?PHPSESSID=j1e2qq28kblsebdvcjkip6cb5&topic=14182.0>

Для работы плагина необходим net framework 3.5

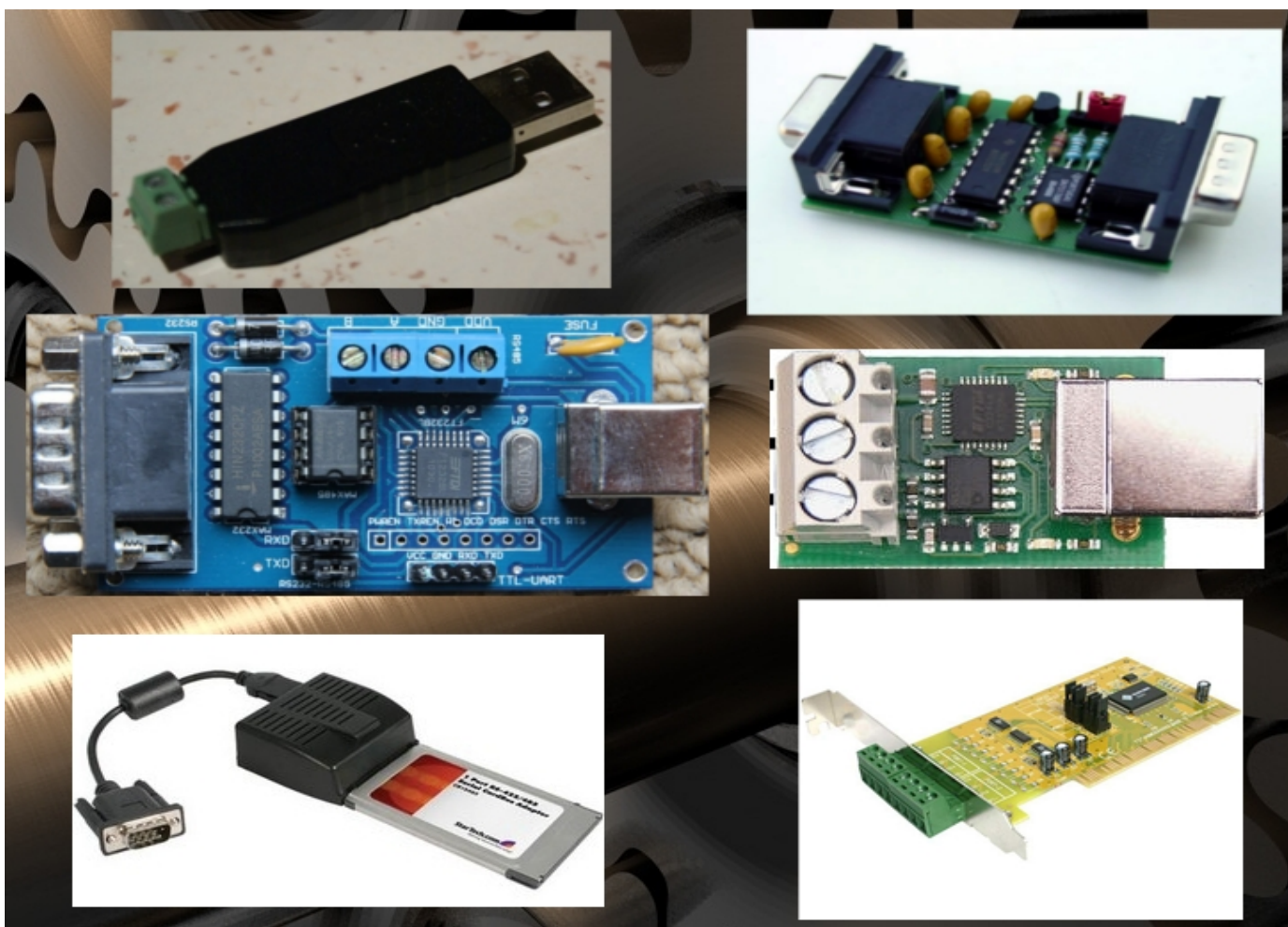
Его наличие в своей системе смотрите сами.

Все манипуляции с оборудованием Вы выполняете на свой страх и риск, автор за возможные последствия ответственности не несет!!!

Итак

Кроме самого частотника, нам понадобится **конвертер xxx to rs485**

выглядеть они могут как угодно...



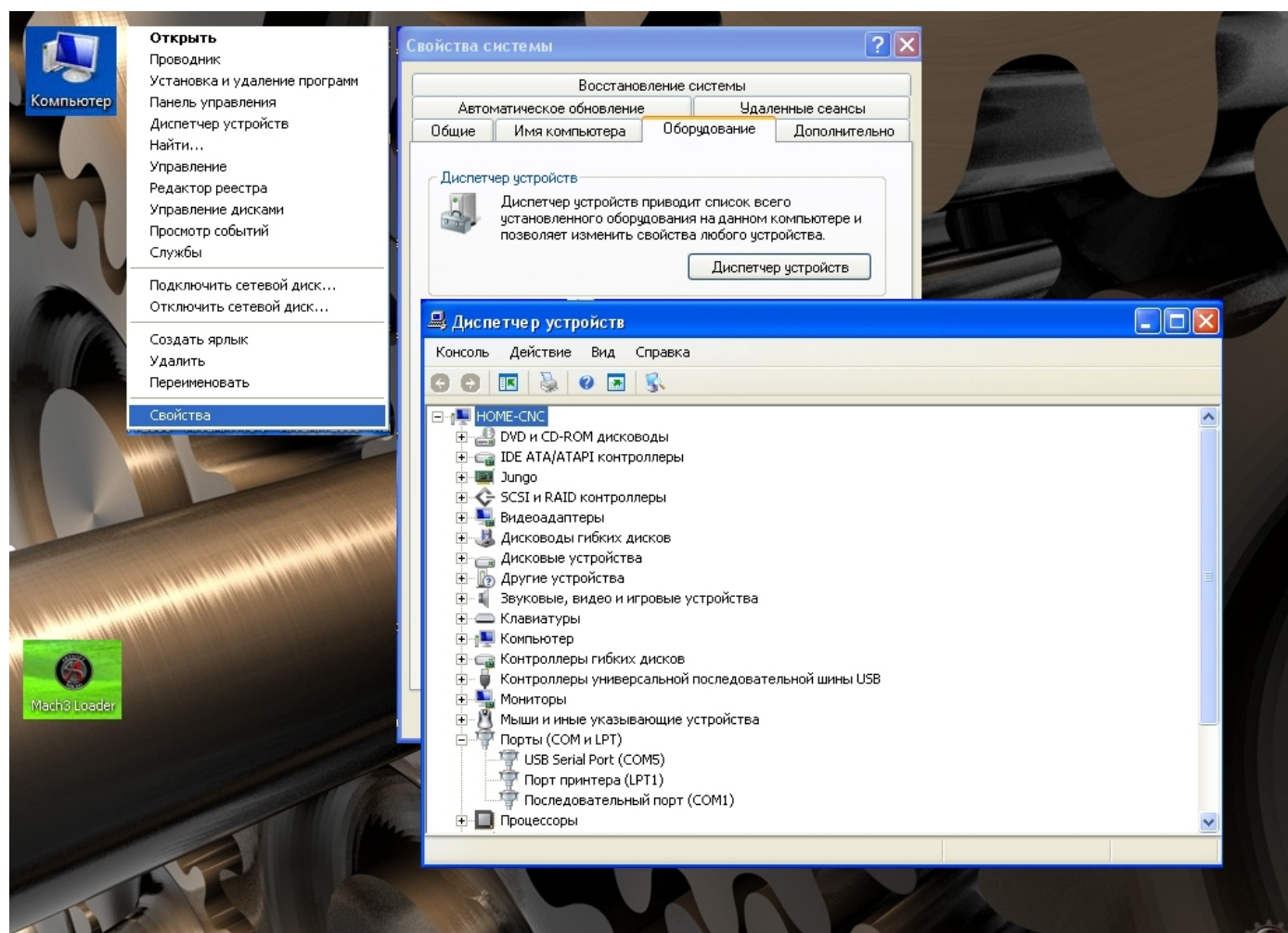
Сути это не меняет, на выходе у всех одно и то же, соответственно какой достали с тем и работаем, разницы никакой НЕТ, не стоит судорожно искать такой же как у Васи из соседнего форума. Естественно не забываем за драйвера, если они нужны для конкретного экземпляра (ищем их там же где и железяку)

Не путайте этот переход с обычным ком портом!!! Это совсем не ком, хоть и внешне иногда похож)

Даже имея железный ком порт без переходника не обойтись!

Железяка установлена, драйвера на месте, смотрим на какой порт она села, это понадобится для будущих настроек.

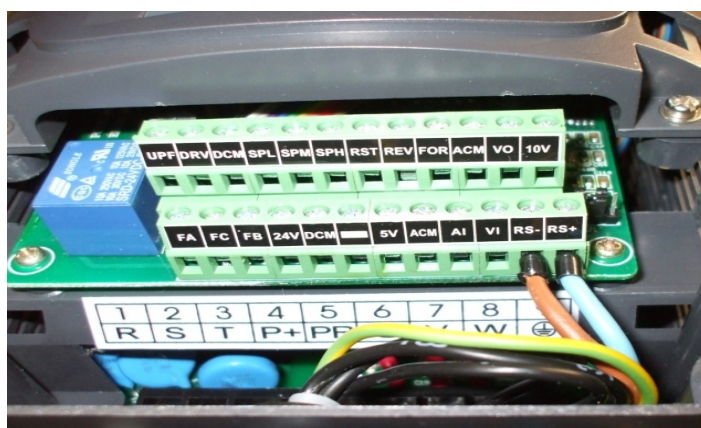
Мой компьютер\свойства\оборудование\диспетчер устройств\порты com и lpt



в данном примере мы видим «железный» com 1,

а также подключенную к usb железяку, которая села на com 5, вот его то (5) и запоминаем (у Вас это будет абсолютно другой номер)!!!

Железяку соединяем двумя проводами с клеммами частотника RS- и RS+



Соединяем наугад, если потом не заработает, просто меняем их местами.

Далее, подразумевается, что у Вас уже настроен частотник под конкретный шпиндель. Его параметры (ток, полюса и т.д. и т.п.), как их вносить и где брать, здесь не рассматриваются)!!!

Их надо настроить до того!

То есть у Вас уже все подключено, настроено и запускается вручную или каким либо другим образом. Другими словами, имеется заведомо исправное оборудование.

В таблице ниже указано только то, что необходимо для управления через mach3.

Регистр	Значение	Описание
PD 001	2	Все команды управления через порт
PD 002	2	Задание частоты через порт
PD 163	От 1 до 250	Адрес инвертора для связи
PD 164	1	Скорость порта (1 рекомендовано)
PD 165	3	8N1 RTU

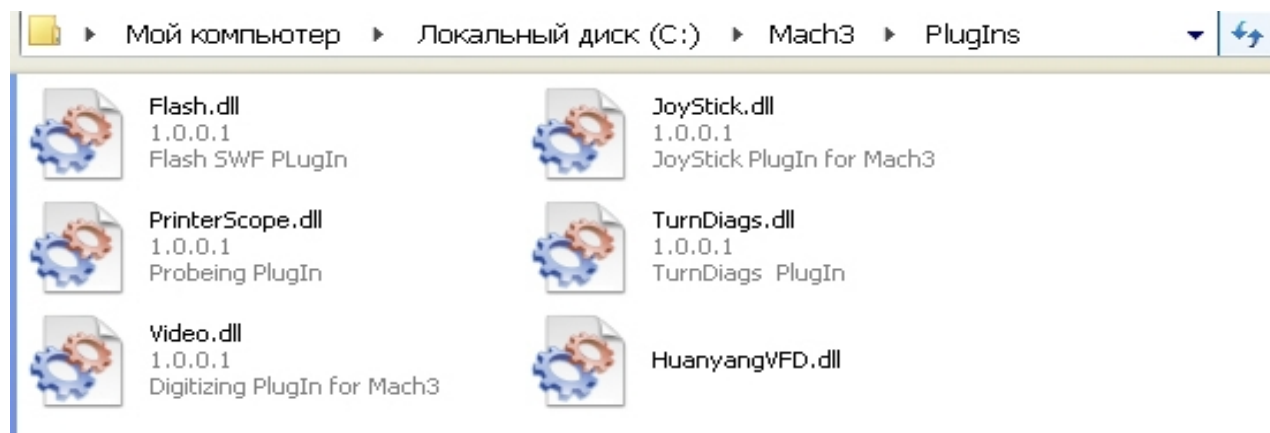


Выставляем все точно по таблице! Параметр PD 163 также запоминаем! (кто не может, тот записывает)

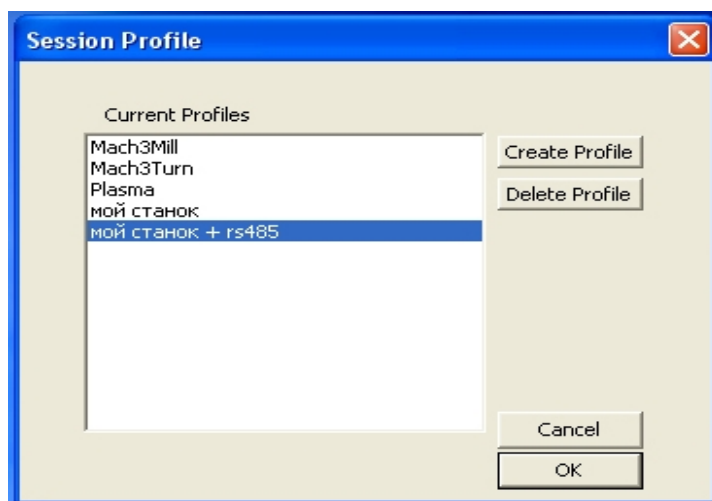
Теперь приступаем к программе.

Берем плагин (HuanyangVFD.dll) и копируем его в папку с плагинами мач3.

Обычно Диск C:\Mach3\Plugins



Запускаем мач3. Чтобы в процессе экспериментов не похерить свои любимые настройки, рекомендую либо сделать резервную копию своего профиля, либо создать дополнительный профиль на основе старого. Например так.



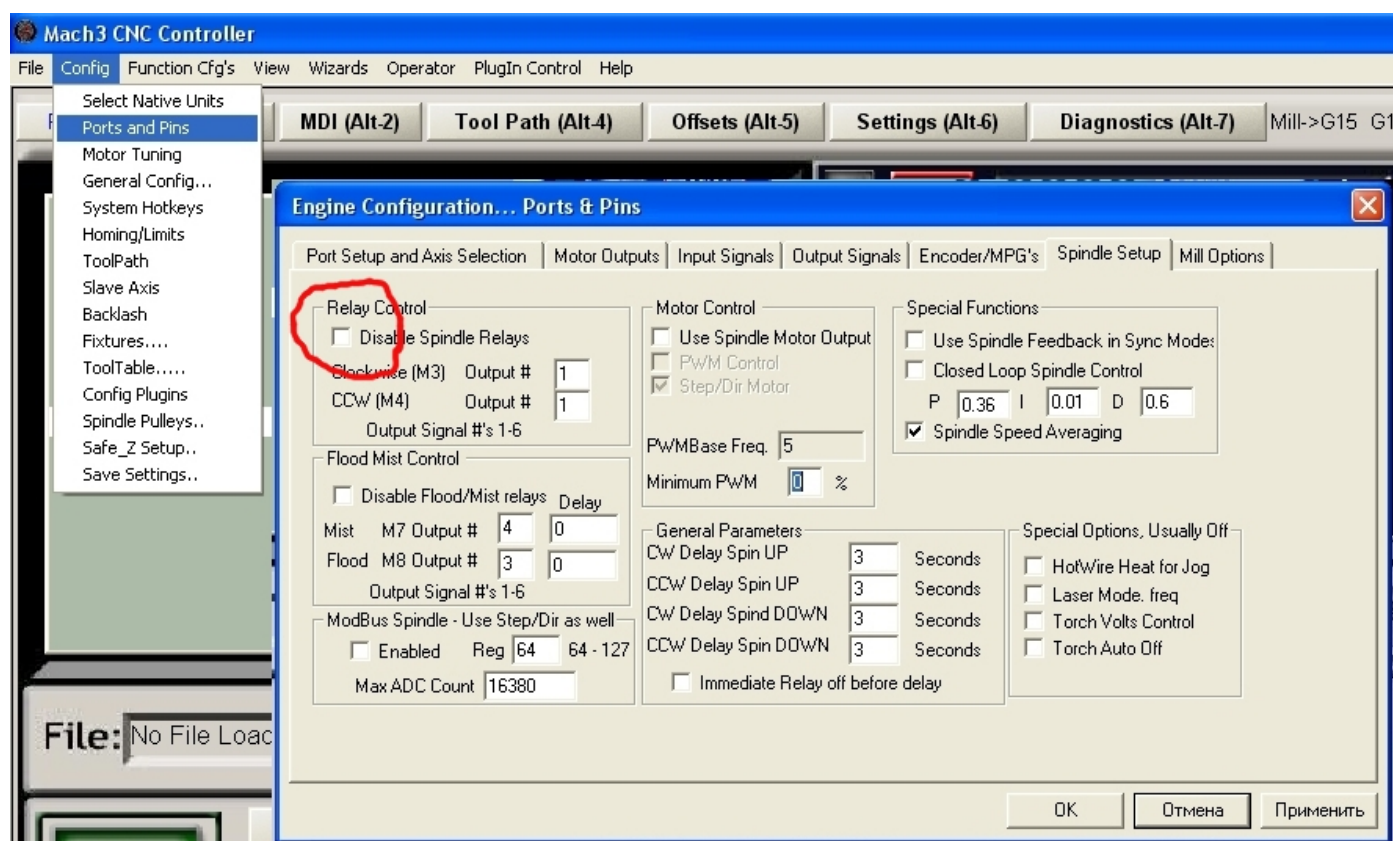
Программа запущена.

В первую очередь переходим -

Config\Port and Pins\Spindle Setup

проверяем что бы НЕ было отмечено галочкой (Disable Spindle Relays) !

Остальное к делу не относится и может быть отмечено как угодно (хотя задержку на разгон шпинделя лучше все таки настроить правильно))

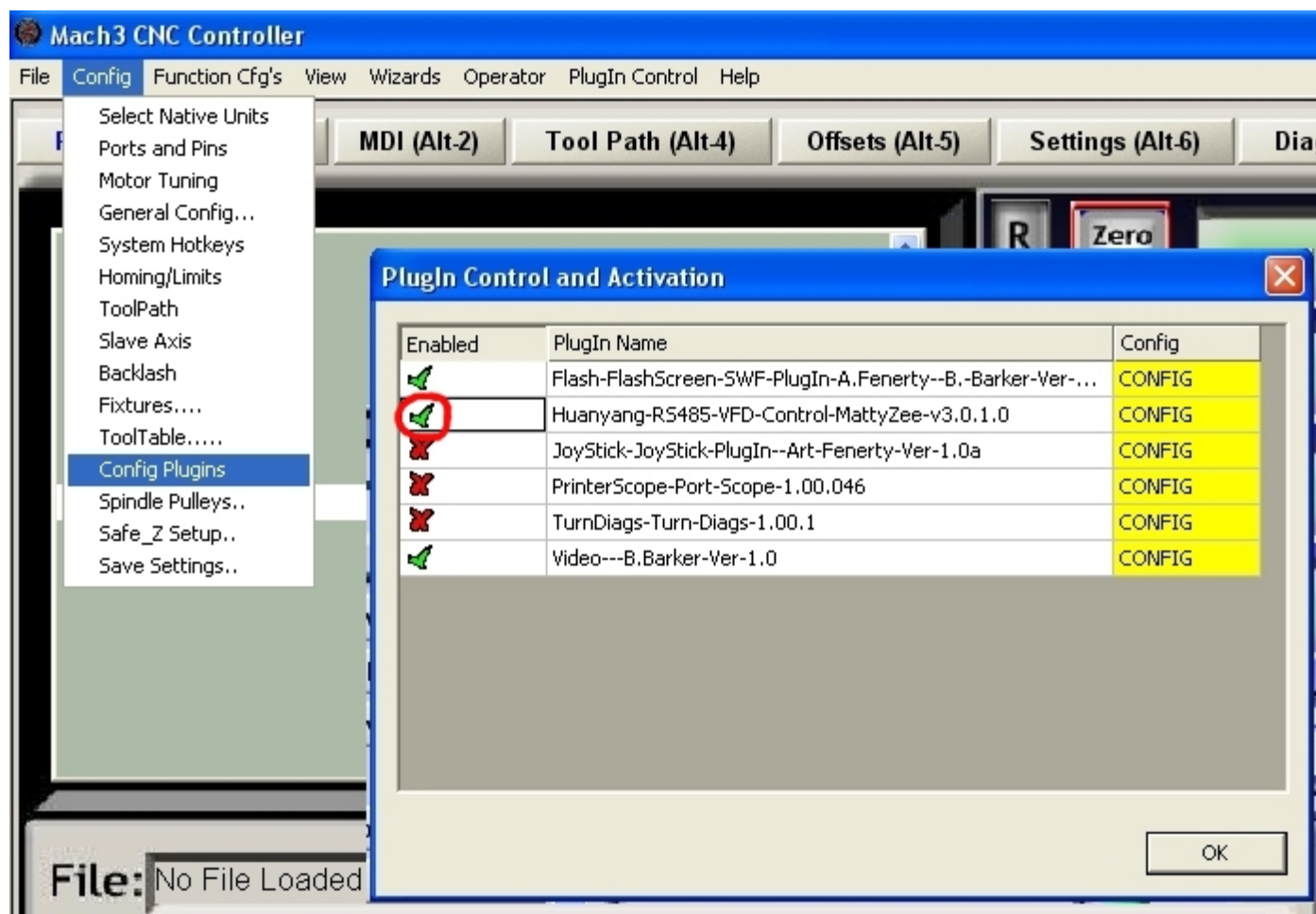


После необходимо включить плагин.

Переходим — Config\Config Plugins

Ищем Huanyang-RS485..... и меняем красный крестик на зеленую птичку.

Не забываем после всех изменений нажимать Ок или применить!



Ну и самое важное, настройка плагина.

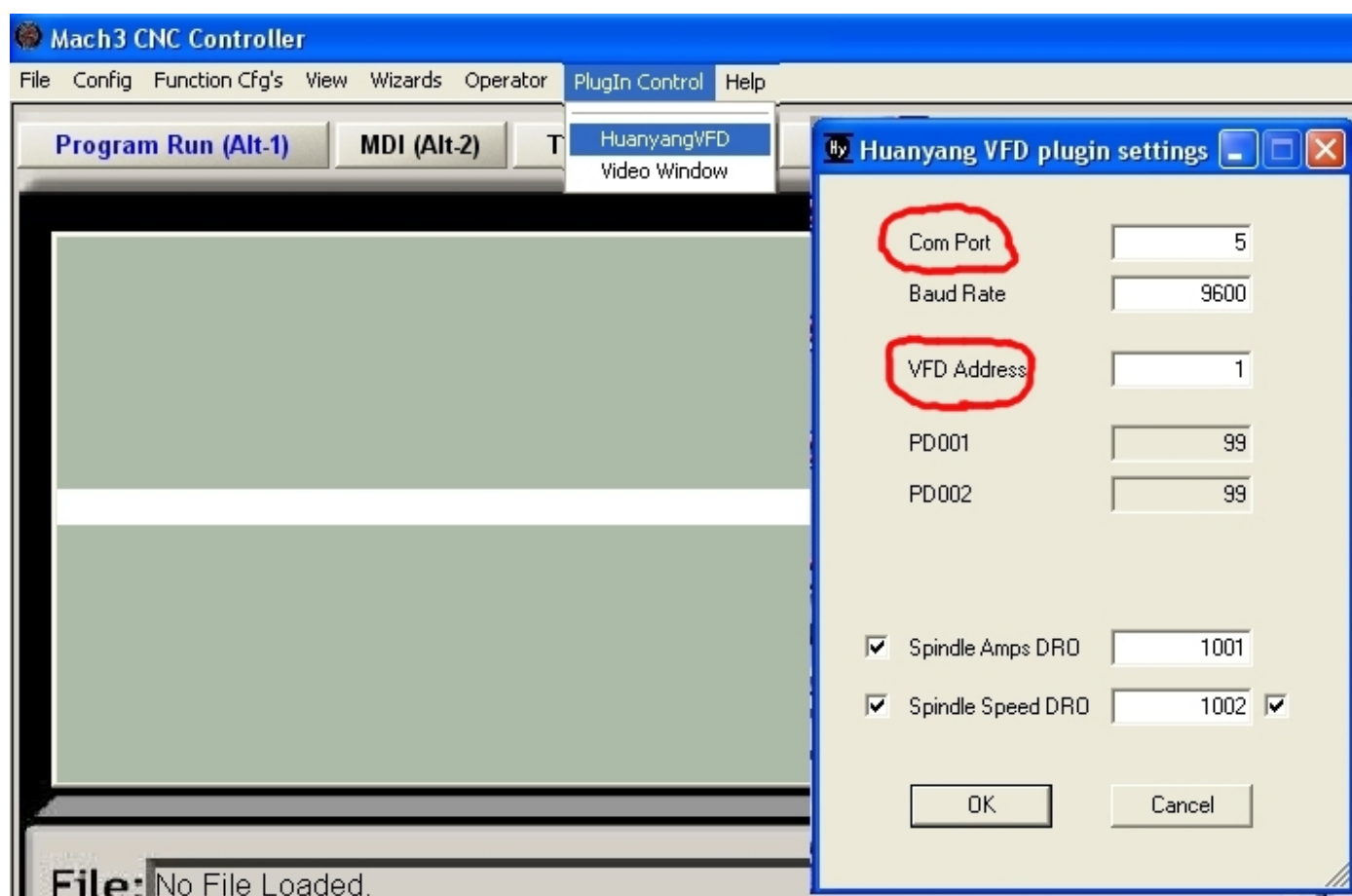
Идем — Plugin Control\HuaniangVFD

И выставляем все как на скрине, KPOME ячеек Com Port и VFD Address!

В них выставляем то, что запоминали в самом начале!

Com Port — Номер порта на который села 485 железа (смотрим в диспетчере устройств компьютера)

VFD Address — Адрес инвертора который внесен в его настройках в регистре PD 163.



На этом все настройки завершены.

Закрываем программу и запускаем ее заново.

Если все было сделано правильно, то шпиндель уже будет слушаться команд из Mach3.

Если же этого не происходит, то пробуем менять местами провода RS- и RS+

Также очень важно, все подключения должны быть сделаны до того как запущен Mach!

Если что то отсоединялось подсоединялось и тд, то Mach закрыть и запустить заново, **на лету связь не подхватывается!!!**

Если же и это не помогло, то направляемся сюда

<http://www.machsupport.com/forum/index.php?PHPSESSID=j1e2qq28kblsebdvvcjkip6cb5&topic=14182.0>

и изучаем.

Удачи.